

SQ75

BLDC med integrert styring og CAN-BUS

80350001
SQ75 310W

- 9→75V DC, 1→5000rpm
- Fart-, moment- og pos.-kontroll
- Brems og gir som ekstrautstyr
- IP67/IP69 og polaritetsbeskyttelse



PRODUKTBESKRIVELSE

Denne kraftige børsteløse servomotoren fra Crouzet er en løsning som passer like godt inn i transportbåndapplikasjoner som i låvemiljøer. Dette er fordi den er klassifisert opp til IP69 i huset og kan rotere opptil 5000 RPM. Integrert CANopen, muligheten til å velge både planet- og snegkegir og det faktum at den kan drives med 12V & 24V batteri gjør den veldig fleksibel.

TEKNISKE DATA

Akseldiameter	14 mm
Antall pulser/omdr.	4096 pc
Diameter	75 mm
Effekt	310 W
Hastighet nominell	3000 omdr/min
Hastighetsregulering	1rpm→5000rpm
Integrert styring	SMi22 CANopen
IP-klasse	IP67, IP69
Lengde	140,6 mm
Levetid	20,000h
Matespenning	24 V DC
Matespenning	9-75 V dc
Moment maks	2,5 Nm

Nominelt moment	1 Nm
Posisjonstilbakemelding	Ja
Strøm maks.	34,5 A
Strøm nominell	15,4 A
Vekt	2,4 kg

1 Choose The Motor

2 Choose The Gearbox

CROUZET SQ75 - Argumentary BLDC vs. Servomotor

- ✓ More intelligent
- ✓ Precision
- ✓ Low noise
- ✓ Power consumption
- ✓ Space saving : Weight and size
- ✓ Better efficiency
- ✓ No variator need

Dimensions (mm)

Legend:

- Logic connector
- CAN connector
- Power supply connector
- M5 x 0.8 depth 7
- 2 control LEDs for motor status
- M5 x 0.8 depth thread 12
- M5 x 1 in 90° in DIN depth 10.5
- M5 x 0.8 depth 11.5
- Parallel key 5 x 5 x 18 DIN 6885-A

L: 80350 140.6 max - L: 80360 153.1 max - L: 80370 176.1 max

Connection

Input / Output M12 connector - 18 pins		Power supply M12 3 pins	
Pin	Description	Pin	Description
1	Optional logic supply	14	0 volt
2	0 volt	15	0VDC
3	Input 6 (analogic 1)	16	0VDC
4	Input 6 (analogic 2)	17	0VDC
5	Input 1 (digital)	18	0VDC
6	Input 2 (digital)		
7	Input 3 (digital)		
8	Input 4 (digital)		
9	0 volt		
10	Output 1 (digital - PMS)		
11	Output 2 (digital - PMS)		
12	Output 3 (digital)		
13	Output 4 (digital)		

CAN - M12 - 9 pins	
Pin	Description
1	Not connected
2	Not connected
3	CAN_L (HD)
4	CAN_H
5	CAN_L